

CODEURS ABSOLUS MULTITOURS CANOPEN, SERIE SHU9

Spécialement conçu pour l'industrie lourde (sidérurgie, papeterie, grues, bois). Conception compacte et robuste. Excellente résistance aux chocs/vibrations et aux charges axiales/radiales extrêmes.

Adaptation par bagues de réduction aluminium ou en composite PEEK.

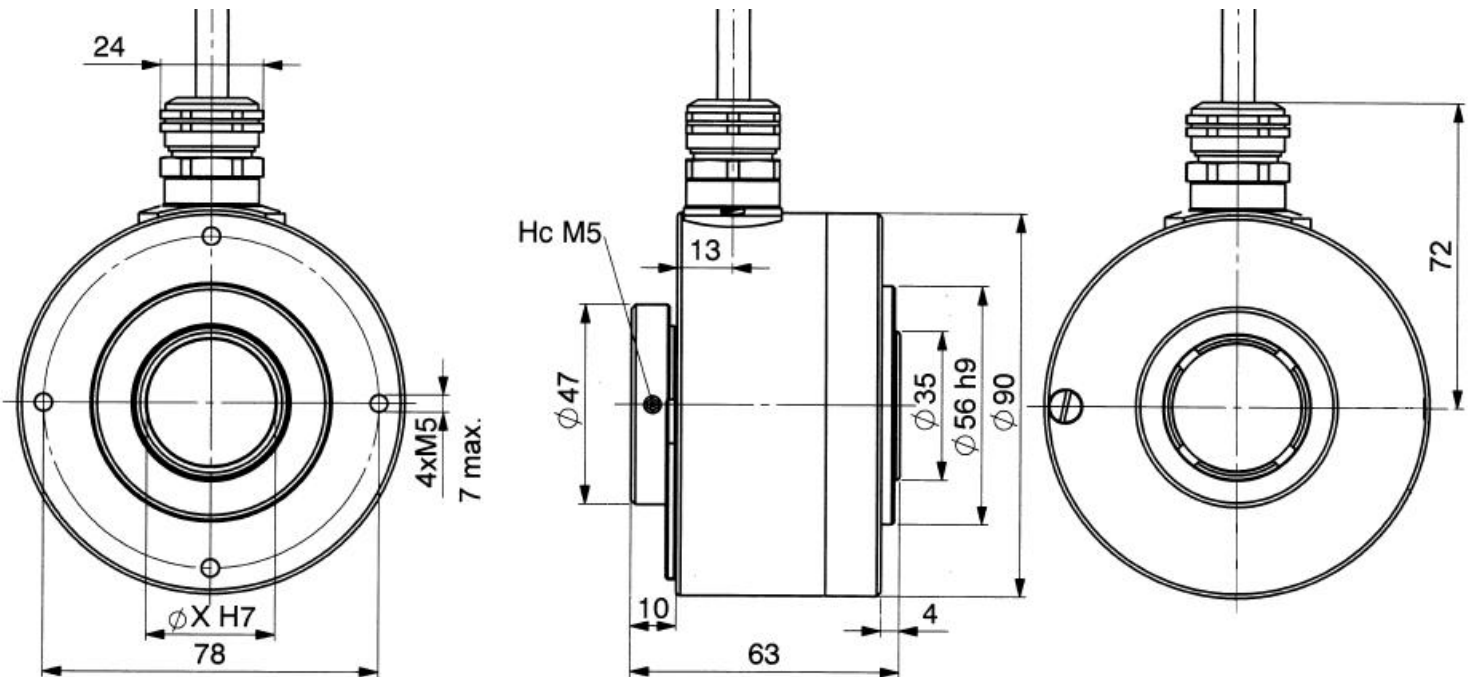
Possibilité de montage double ou triple en associant des fonctions incrémentale, absolue et tachymétrique.

CANopen

Egalement disponible en interface parallèle, SSI et bus de terrain : Profibus, DeviceNet.



SHU9_30 connectique BBR (câble radial)



Matériau (Inox en option)	Capot : zamac	Vibration (EN60068-2-6)	$\leq 100 \text{ m.s}^{-2}$ (10 ... 500 Hz)
	Embase : aluminium		CEM
Axe	Inox	Tension d'isolement	1 000 V eff
Roulements	Série 6807	Masse codeur (env.)	0,900kg capot zamac, embase alu
Charges maximales	Axial : 50 N		1,050kg capot zamac, embase inox
	Radial : 80 N		1,200kg capot inox, embase inox
Moment d'inertie de l'axe	$\leq 56.10^{-6} \text{ kg.m}^2$	Température d'utilisation	- 10... + 70 °C (T° codeur)
Couple	$\leq 25.10^{-3} \text{ N.m}$	Température de stockage	- 10... + 70 °C
Vitesse max. en pointe	6 000 min ⁻¹	Degré de Protection(EN 60529)	IP 65
Vitesse max. en continu	3 600 min ⁻¹	Couple (collier à vis de pression)	nominal: 3N.m, rupture: 4N.m
Joint d'axe	P.T.F.E	Durée de vie mécanique théorique 10 ⁹ tours (F _{axial} / F _{radial})	
Tenue chocs (EN60068-2-27)	$\leq 300 \text{ m.s}^{-2}$ (durant 6 ms)	25 N / 40 N : 140	50 N / 80 N : 17

CODEURS ABSOLUS MULTITOURS CANOPEN, SERIE SHU9

CANopen

Paramètres programmables

Résolution: définit le nombre de point par tour (0 à 8 192).

Résolution globale : définit le nombre de codes total du codeur (2 à 536 870 912).

Vitesse de transmission : configurable de 10kbaud (1 000m) à 1 Mbaud (40 m) ; valeur par défaut : 20 Kbaud.

Adresse: définit la position logicielle du codeur sur le bus (1 à 127, valeur par défaut : id = 1).

Sens : Permet de définir le sens de comptage du codeur.

2 butées programmables: une butée haute et une butée basse.

RAX : définit la valeur de sa position actuelle (axe immobile).

Les modes de communication

L'interrogation du codeur peut se faire suivant 3 modes :

Mode POOLING: le codeur répond aux demandes du maître. Ce mode permet de programmer et d'interroger les paramètres du codeur et sa position.

Mode CYCLIQUE: le codeur transmet sa position de manière asynchrone. La fréquence d'émission est définie par le registre Cyclique Timer programmable de 0 à 65 535 ms.

Mode SYNCHRO: Le codeur transmet sa position sur une demande de manière synchro au maître.

CONNECTIQUE CANOPEN

1	2	3	4	5	6	7	8	9
DEFAULT	CAN LOW	CAN GND	N.C.	N.C.	0V	CAN HIGH	N.C.	11/30Vdc

DEFAULT : une impulsion réinitialise le codeur à vitesse : 20kbaud, adresse=1, Horaire, Multitours 13bits.

Note : Se référer à la norme du bus pour la longueur maximum d'une dérivation.

REFERENCE DE COMMANDE (Exécution spécifique sur demande, ex: bride/électronique/connectique spécifique...)

	Ø axe	Alim	Etage de sortie	Code	Résolution	Nombre de tours	Connectique	Orientation connectique
SHU9 Capot : zamac Embase : alu	30:30mm							
SBU9 Capot : zamac Embase : inox	Bagues de réduction d'axe disponibles de 10 à 28mm	5 : 11 à 30Vdc	BB : CANopen	B : Binaire	13 : 8192 points par tour (2¹³)	B16 : 65 536 tours (2¹⁶)	BB: sortie câble PUR + DB9	R010 : radiale câble de 1m
SXU9 Capot : inox Embase : inox								
SHU9 _	30 //	5	BB	B //	13	B16 //	BB	R010

Fabriqué en FRANCE